

BG 44 SI, 20 - 40 W

NEU +++ NEU +++ NEU +++
verbesserte Leistungsdichte
mehr Funktionalitäten

| Versions of BG 44 SI / Ausführungen BG 44 SI | P./S. |
|--|-------|
| Controllers / Regelelektroniken | |
| - integral 4Q controller (BG44SI) / mit integrierter 4Q-Steuerungselektronik (BG44SI) | 18 |
| - with external 2Q controller (BGE3004, BGE6007) / mit externer 2Q-Steuerungselektronik (BGE3004, BGE6007) | 16 |
| - motor without controller / Motor ohne Elektronik | - |
| With incremental encoder / Mit Inkrementalgeber | 44 |
| With gearbox / Als Getriebemotor | 33 |
| With brake / Als Bremsmotor | 42 |

Standard/Standard On request/auf Anfrage

- Highly dynamic 3-phase EC motor with 4-pole neodymium magnet
- With integral servo controller for 4-quadrant drive
- As standard, the target speed can be set using a 0...+10V analog voltage input
- There are two further digital inputs for selecting the four operating conditions: rotation clockwise/ counter-clockwise, controller block, and stop with holding torque
- In addition, there are digital outputs, which provide a pulsed output with 6 impulses per revolution and a direction of rotation signal (e.g. for monitoring position and speed), and an error signal
- Two fixed speeds, and acceleration and de-acceleration ramps can be stored in memory
- The motor is supplied as standard with a 12-pin connector (IP65).



- Hochdynamische 3-strängige EC-Motoren mit 4-poligem Neodymmagnet
- Mit integriertem Servocontroller für 4-Quadrantenbetrieb
- Die Drehzahlsollwertvorgabe erfolgt standardmäßig über einen Analogspannungseingang 0...+10V
- Über zwei weitere digitale Eingänge lassen sich die vier Betriebszustände Drehrichtung rechts, Drehrichtung links, Reglersperre und Stopp mit Haltemoment anwählen
- Außerdem werden digitale Ausgänge herausgeführt, womit ein Pulsausgang mit 6 Impulsen pro Umdrehung sowie ein Drehrichtungssignal (z.B. für Positions- und Geschwindigkeitsüberwachung) und ein Störungssignal zur Verfügung stehen
- Das Abspeichern von 2 festen Geschwindigkeiten sowie von Hochlauf- und Bremsrampe ist möglich
- Der Motor ist standardmäßig mit einem 12-poligen Anschlussstecker (IP65) versehen.

Weitere technische Daten sowie Informationen zur Anschlussbelegung finden Sie in der Betriebsanleitung bei www.dunkermotoren.de (downloads).

For further technical data and information on terminal assignment, please see the operating manual at www.dunkermotoren.com (downloads).

| Data / Leistungsdaten | | BG 44x25 SI | BG 44x50 SI |
|---|------------------|--------------|--------------|
| Rated voltage/ Nennspannung | | 24 VDC | 24 VDC |
| Continuous rated speed/ Nennrehzahl | rpm*) | 3200 | 3500 |
| Continuous rated torque/ Nenn Drehmoment | Ncm*) | 6 (7.2 ***) | 11 (13 ***) |
| Continuous current/ Nennstrom | A*) | 1.54 | 2.8 |
| Starting torque/ Anlaufmoment | Ncm**) | 19 | 33 ****) |
| Peak current/ Zulässiger Spitzenstrom (10 sec.) | A**) | 9 | 9 |
| Rotor inertia/ Trägheitsmoment | gcm ² | 34 | 63 |
| Weight of motor/ Motorgewicht | kg | 0.47 | 0.66 |
| Voltage range/ Max. zulässiger Spannungsbereich | VDC | 11 ... 44 | 11 ... 44 |
| Recommended speed control range/ Empfohlener Drehzahlregelbereich | rpm | 150 ... 5000 | 150 ... 5000 |

*) $\Delta\theta_w = 100\text{ K}$; **) $\theta_R = 20\text{ °C}$; ***) Depends on heat dissipation from the motor (see p. 10) / Abhängig von der Wärmeabführung des Motors (siehe S. 10)
****) Will be restricted by peak current / Wird durch den Spitzenstrom der Elektronik eingegrenzt

BG 44 SI, 20 - 40 W

